

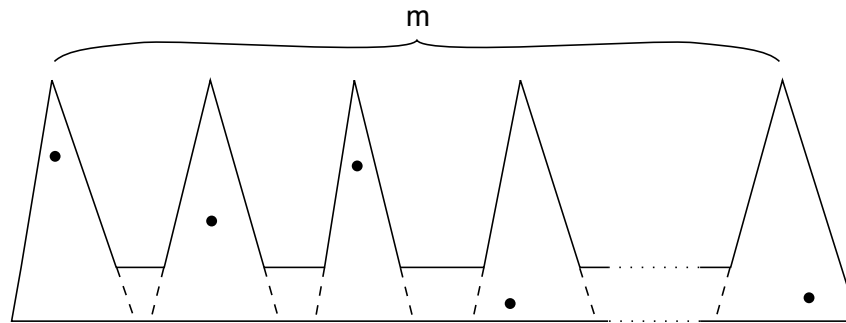
Zusammenfassung Anwendungen Triangulation

Elmar Langetepe
University of Bonn

Art Gallery Probleme: Untere/Obere Schranke

Theorem 4.21: Ein einfaches Polygon P mit n Ecken kann stets mit $\lfloor \frac{n}{3} \rfloor$ Wächtern überwacht werden. Es gibt beliebig große Beispiele, wo diese Anzahl auch benötigt wird.

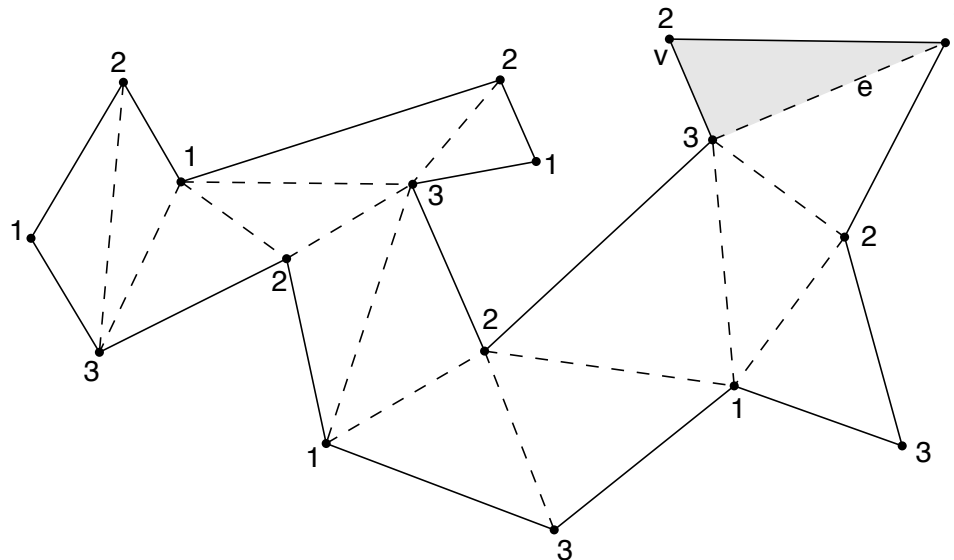
Untere Schranke, skalierbares Beispiel:



Obere Schranke: Beweis mit Triangulation!

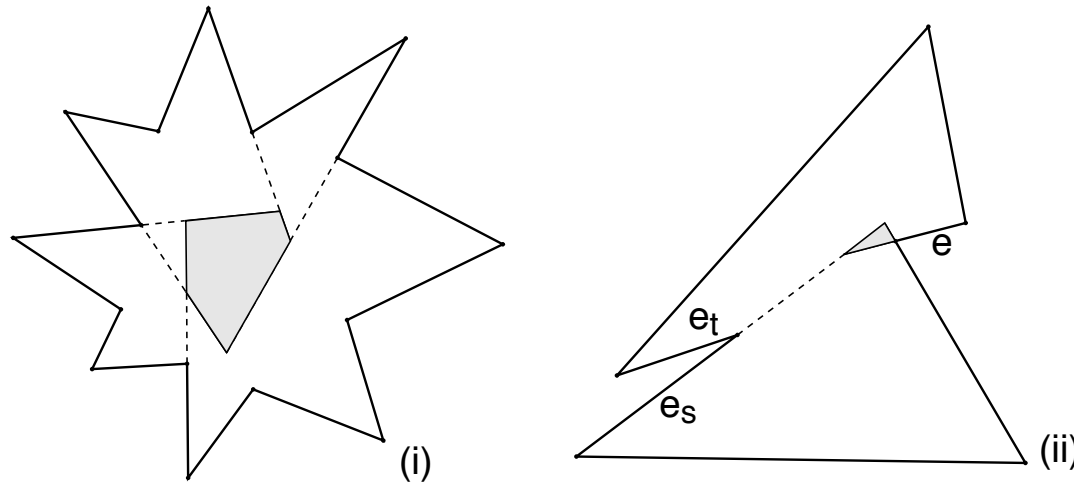
Art Gallery Probleme: Obere Schranke: $\lfloor \frac{n}{3} \rfloor$

- Beweis: 3-Färbbarkeit einer Triangulation, Induktion!
- 3-Färbung verwenden, wähle *beste* Farbe
- Es existiert eine Farbe mit $\leq \frac{n}{3}$ vielen Knoten
- Ganzzahlig reicht: $\lfloor \frac{n}{3} \rfloor$



Anwendung Drehwinkel: 4.4 Kern eines Polygons

- Definition: Sternförmiges Polygon, es ex. $p \in P$ mit $\text{vis}_P(p) = P$
- Definition: Kern, $\text{ker}(P) := \{p \in P \mid \text{vis}_P(p) = P\}$

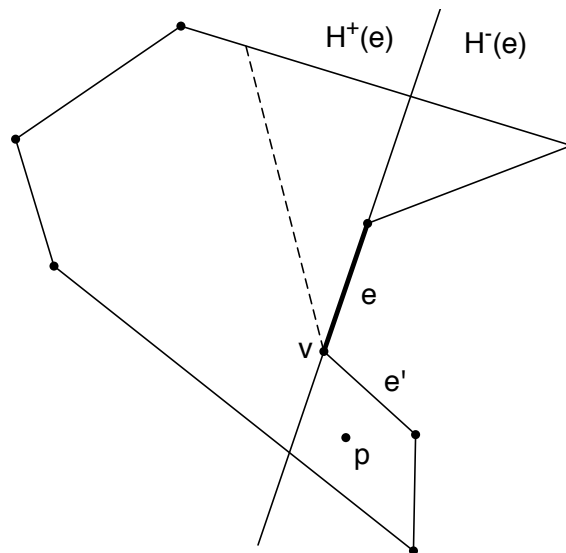


Struktur: Schnitt von Halbebenen

- Jede Kante e definiert zwei Halbebenen $H^-(e)$ und $H^+(e)$
- Schnitt von Halbebenen berechnen aber nicht alle verwenden

Lemma 4.22 $\ker(P) = \bigcap_{\text{Kante } e \in P} H^+(e)$

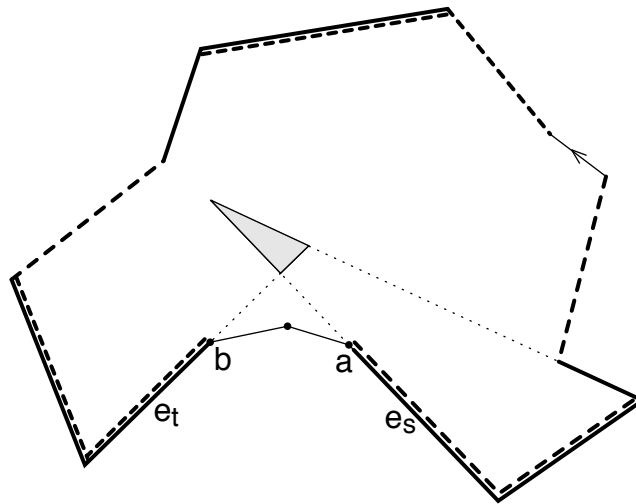
Beweis: Beidseitige Inklusion!



Drehwinkelfolgen

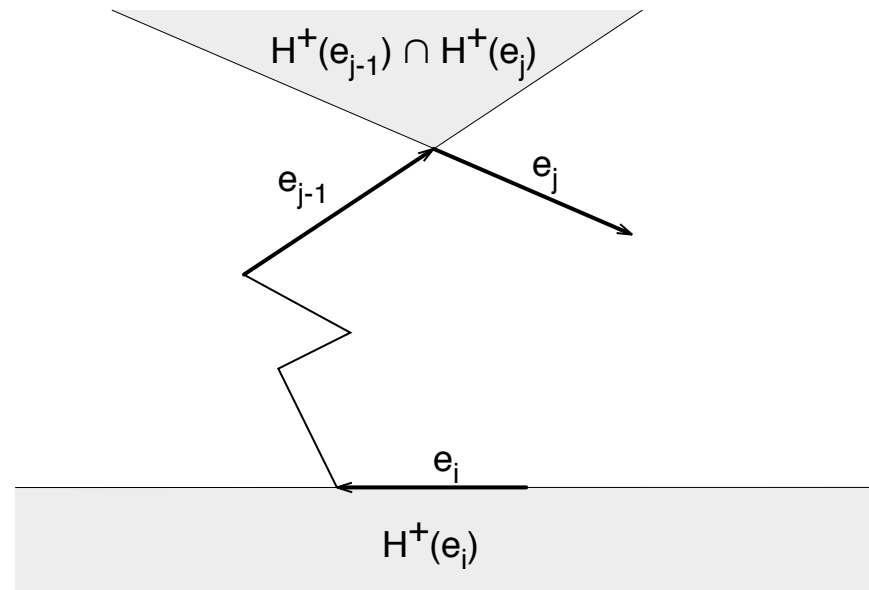
$$\alpha_{\max} := \max_{i \neq j} \alpha_{i,j} = \alpha_{s,t}$$

- Bezeichnung: $\alpha(e, f)$, Drehwinkel zwischen Kanten
- α_{\max} zu groß, Kern leer



Leerer Kern bei großem Drehwinkel

Lemma 4.23 Falls der maximale Drehwinkel α_{\max} von P größer gleich 3π ist, ist der Kern leer.



Beweis: Spezielle Kantenfolge existiert mit *üblen* Halbebenen!

Weitere Folgerung!

Korollar 4.24 Sei der maximale Drehwinkel α_{\max} von P kleiner
gleich 3π ist, dann gilt für je zwei Kanten e_i, e_j : $-\pi < \alpha(e_i, e_j)$.

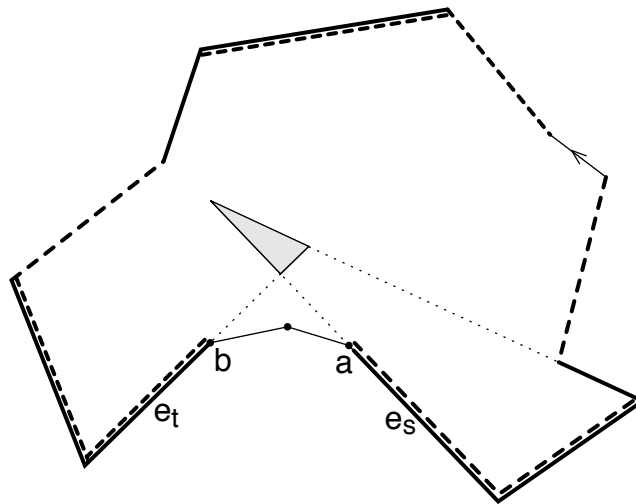
Beweis: Einfach!

Wichtige Teilfolgen auswählen, rekursiv

Aus maximaler Teilfolge: e_s, e_{s+1}, \dots, e_t

■ $f_0 := e_s$

$$f_{i+1} := \begin{cases} \text{erste Kante } e \text{ hinter } f_i \text{ mit } \alpha(f_i, e) > 0, \\ \text{falls } f_i \text{ noch vor } e_t \text{ liegt,} \\ \text{undefiniert sonst.} \end{cases}$$

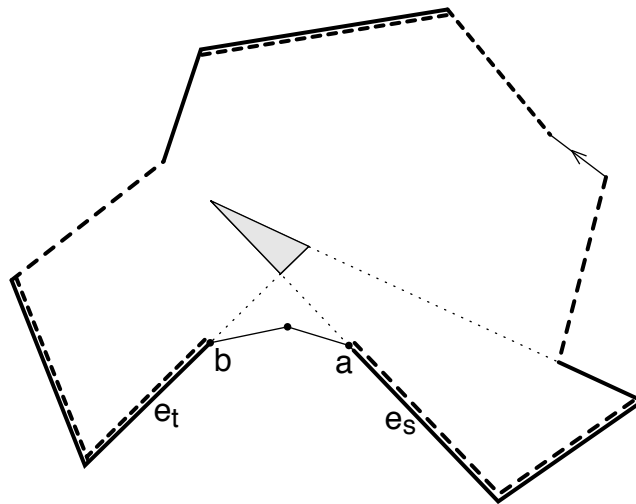


Wichtige Teilfolgen auswählen, rekursiv

Aus maximaler Teilfolge: e_s, e_{s+1}, \dots, e_t

■ $b_0 := e_t$

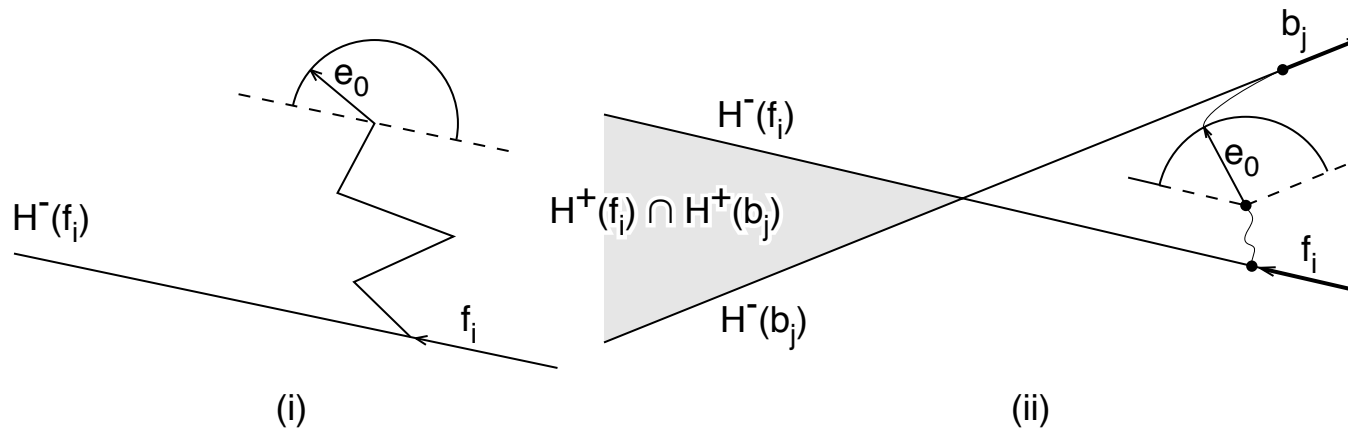
$$b_{i+1} := \begin{cases} \text{letzte Kante } e \text{ vor } b_i \text{ mit } \alpha(e, b_i) > 0, \\ \text{falls } b_i \text{ noch hinter } e_s \text{ liegt,} \\ \text{undefiniert sonst.} \end{cases}$$



Wichtige Teilfolgen auswählen, rekursiv

Theorem 4.25 Sei P ein einfaches Polygon mit maximalem Drehwinkel $< 3\pi$. Dann gehört jede für den Kern wesentliche Kante von P zur Folge F oder zur Folge B .

Beweis! Kanten zwischen den Folgen B und F !



Ergebnisse sammeln: Kern in $O(n)$

Theorem 4.26 Der Kern eines einfachen Polygons mit n Ecken kann in Zeit und Platz $O(n)$ berechnet werden.

Beweis:

- Maximale Teilfolge α_{max} : Sweep Maximum Subvektor $O(n)$
- Daraus die Folgen F und B : Je $O(n)$
- Schnitt der Halbebenen der Folgen F und B , jeweils sortiert nach Steigung: Je $O(n)$
- Schnitt zweier konvexer Mengen: Untere/Obere Kontur X -monotoner Ketten in jeweils $O(n)$

Buch Kapitel

Kapitel 4.3.3 Seite 192 unten – S. 194 unten

■ Kapitel 4.4 Seite 195 oben – S. 202 unten